

Encuentre la representación matricial A_T de la transformación lineal T , $\text{nu } T$, $\text{Im } T$, \sqrt{T} , y $p(T)$. A menos que se especifique otra cosa, suponga que B_1 y B_2 son bases canónicas.

$$15. T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3;$$

$$T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x-y \\ 2x+y \\ y \end{bmatrix}; \quad B_1 = \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}; \quad B_2 = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 5 \end{bmatrix} \right\}$$

Aplicamos T en los elementos de la base B_1 .

$$T \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \\ 1 \end{bmatrix}; \quad T \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix}$$

de esta manera tenemos que:

$$A_T = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 5 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

Para determinar la base de la imagen multiplicamos

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 5 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

Reduciremos con Gauss

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & : & a \\ 5 & 4 & : & b \\ 1 & 2 & : & c \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{F_2 - 5F_1 \\ F_3 - F_1}} \begin{bmatrix} 1 & -1 & : & a \\ 0 & 9 & : & b-5a \\ 0 & 3 & : & c-a \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \cdot \frac{1}{3}} \begin{bmatrix} 1 & -1 & : & a \\ 0 & 3 & : & \frac{b-5a}{3} \\ 0 & 3 & : & c-a \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_3 - R_2} \begin{bmatrix} 1 & -1 & : & a \\ 0 & 3 & : & \frac{b-5a}{3} \\ 0 & 0 & : & (c-a) - \left(\frac{b-5a}{3}\right) \end{bmatrix} \xrightarrow{} \begin{bmatrix} 1 & -1 & : & a \\ 0 & 3 & : & \frac{b-5a}{3} \\ 0 & 0 & : & \frac{3c+2a-b}{3} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \frac{3c+2a-b}{3} = 0 \quad \text{si } a=x, b=y, c=z$$

$$\Rightarrow \frac{3z+2x-y}{3} = 0 \Rightarrow 3z+2x-y = 3(0) = 0$$

$$\text{Im}(T) = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 3z+2x-y=0 \right\}$$

$$\dim(\text{Im}(T)) = 2.$$

Ahora sacaremos el núcleo.

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & : & 0 \\ 5 & 4 & : & 0 \\ 1 & 2 & : & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{F_2 - 5F_1 \\ F_3 - F_1}} \begin{bmatrix} 1 & -1 & : & 0 \\ 0 & 9 & : & 0 \\ 0 & 3 & : & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{F_2 \cdot \frac{1}{3}} \begin{bmatrix} 1 & -1 & : & 0 \\ 0 & 3 & : & 0 \\ 0 & 3 & : & 0 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_3 - F_2} \begin{bmatrix} 1 & -1 & : & 0 \\ 0 & 3 & : & 0 \\ 0 & 0 & : & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{array}{l} 3y = 0 \\ y = 0/3 \\ y = 0 \end{array} \quad \begin{array}{l} x - y = 0 \\ x - 0 = 0 \\ x = 0 \end{array}$$

$$\text{nu}(T) = \{(0,0)\} \Rightarrow \dim = 0$$

$$\nu(T) = \text{Nulidad} \rightarrow \dim[\text{nu}(T)] = 0$$

$$\rho(T) = \text{Rango} \rightarrow \dim[\text{Im}(T)] = 2.$$

Tenemos que

$$\dim \mathbb{R}^2 = \dim[\text{nu}(T)] + \dim[\text{Im}(T)]$$

$$\therefore \dim \mathbb{R}^2 - \dim[\text{nu}(T)] = \dim[\text{Im}(T)]$$

$$\therefore 2 - 0 = 2$$

$$\dim[\text{Im}(T)] = 2.$$